

Δ_j ($j = \overline{1, n}$) — визначник, який утворюється заміною j -го стовпця в головному визначнику на стовпець вільних членів.

Формули (3) вперше вивів К. Крамер і вони називаються **формулами Крамера**.

Якщо $\Delta \neq 0$, тоді система (2) має єдиний розв'язок, який знаходиться за формулами (3).

Якщо $\Delta = 0$; $\Delta_j \neq 0$, тоді система (2) не має розв'язків, тобто є несумісною.

Якщо $\Delta = \Delta_j = 0$, тоді система (2) зводиться до одного рівняння і має безліч розв'язків, тобто є невизначеною.

Приклад 1.2.1. Розв'язати систему рівнянь за формулами Крамера
$$\begin{cases} x_1 - x_2 + x_3 = 0, \\ 2x_1 + x_2 + x_3 = 5, \\ 2x_2 - x_3 = 3. \end{cases}$$

Розв'язання.

Знайдемо розв'язок системи за **формулами Крамера (3)**:

$$x_1 = \frac{\Delta_1}{\Delta}, \quad x_2 = \frac{\Delta_2}{\Delta}, \quad x_3 = \frac{\Delta_3}{\Delta}.$$

Обчислимо головний визначник системи Δ , який утворюється з коефіцієнтів при невідомих у лівій частині системи

$$\Delta = \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \end{vmatrix} = 1 \cdot 1 \cdot (-1) + (-1) \cdot 1 \cdot 0 + 1 \cdot 2 \cdot 2 - 1 \cdot 1 \cdot 0 - 2 \cdot (-1) \cdot (-1) - 2 \cdot 1 \cdot 1 = -1 \neq 0.$$

Отже, головний визначник системи рівнянь відмінний від нуля. За правилом Крамера така система має єдиний розв'язок, знайдемо його. Для цього утворимо і обчислимо ще три визначники, які утворені з головного визначника заміною відповідного стовпця стовпцем вільних членів:

$$\Delta_1 = \begin{vmatrix} 0 & -1 & 1 \\ 5 & 1 & 1 \\ 3 & 2 & -1 \end{vmatrix} = 0 - 3 + 10 - 3 - 0 - 5 = -1;$$

$$\Delta_2 = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 5 & 1 \\ 0 & 3 & -1 \end{vmatrix} = -5 + 6 + 0 - 0 - 3 - 0 = -2;$$

$$\Delta_3 = \begin{vmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 2 & 1 & 5 \\ 0 & 2 & 3 \end{vmatrix} = 3 + 0 + 0 - 0 - 10 + 6 = -1.$$

За правилом Крамера маємо розв'язки:

$$x_1 = \frac{\Delta_1}{\Delta} = \frac{-1}{-1} = 1; \quad x_2 = \frac{\Delta_2}{\Delta} = \frac{-2}{-1} = 2; \quad x_3 = \frac{\Delta_3}{\Delta} = \frac{-1}{-1} = 1.$$

Отже, $x_1 = 1$, $x_2 = 2$, $x_3 = 1$ — єдиний розв'язок.

$$X = A^{-1} \cdot B, \quad \text{де} \quad A^{-1} = \frac{1}{\Delta} \cdot \begin{pmatrix} A_{11} & A_{21} & A_{31} \\ A_{12} & A_{22} & A_{32} \\ A_{13} & A_{23} & A_{33} \end{pmatrix}.$$

Для матриці A знайдемо обернену.

Матриця A не вироджена, оскільки $\Delta(A) = -1 \neq 0$, і, отже існує обернена. Система рівнянь має єдиний розв'язок.

Знайдемо алгебраїчні доповнення елементів матриці A :

$$\begin{aligned} A_{11} &= \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 2 & -1 \end{vmatrix} = -3, & A_{12} &= -\begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 0 & -1 \end{vmatrix} = 2, & A_{13} &= \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 2 \end{vmatrix} = 4, \\ A_{21} &= -\begin{vmatrix} -1 & 1 \\ 2 & -1 \end{vmatrix} = 1, & A_{22} &= \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 0 & -1 \end{vmatrix} = -1, & A_{23} &= -\begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 2 \end{vmatrix} = -2, \\ A_{31} &= \begin{vmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = -2, & A_{32} &= -\begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = 1, & A_{33} &= \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = 3. \end{aligned}$$

Тоді обернена матриця має вигляд

$$A^{-1} = \frac{1}{-1} \begin{pmatrix} -3 & 1 & -2 \\ 2 & -1 & 1 \\ 4 & -2 & 3 \end{pmatrix}.$$

Таким чином,

$$X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \frac{1}{-1} \begin{pmatrix} -3 & 1 & -2 \\ 2 & -1 & 1 \\ 4 & -2 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 5 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 2 \\ -2 & 1 & -1 \\ -4 & 2 & -3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 5 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0-5+6 \\ 0+5-3 \\ 0+10-9 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Отже, $x_1 = 1$, $x_2 = 2$, $x_3 = 1$ — розв'язок системи.

Теорема існування розв'язку системи лінійних рівнянь

У загальному випадку перш ніж розв'язати систему рівнянь (1), важливо знати, чи існують її розв'язки, тобто чи буде вона сумісною. Щоб відповісти на це запитання, розглянемо дві матриці: *головну матрицю* A , складену з коефіцієнтів при невідомих системи рівнянь (1), і *розширену матрицю* \bar{A} , утворену приєднанням до матриці A стовпця вільних членів:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}, \quad \bar{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} & b_2 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} & b_m \end{pmatrix}.$$

Теорема Кронекера-Капеллі. Для того щоб система рівнянь (1) була сумісною (мала розв'язок), необхідно і достатньо, щоб ранг основної матриці A дорівнював рангу розширеної матриці \bar{A} :

$$\text{rang}(A) = \text{rang}(\bar{A}) = r.$$

Для сумісних систем справедливі такі твердження:

Приклад 1.2.4. Дослідити систему на сумісність і розв'язати за методом Гаусса

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + x_3 = 1, \\ x_1 + 3x_2 + 2x_3 = 2, \\ 2x_1 + x_2 + x_3 = -1. \end{cases}$$

Розв'язання.

Доведемо сумісність системи. Знайдемо ранг основної і розширеної матриць системи.

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 1 & 1 \\ 1 & 3 & 2 & 2 \\ 2 & 1 & 1 & -1 \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & -3 & -1 & -3 \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \end{array} \right).$$

$r(A) = r(\bar{A}) = 3$, отже дана система сумісна, а оскільки і число невідомих $n = 3$, то система визначена, тобто має єдиний розв'язок. Щоб його знайти, достатньо по тій матриці, яку отримали в результаті елементарних перетворень, записати систему:

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + x_3 = 1, \\ x_2 + x_3 = 1, \\ 2x_3 = 0. \end{cases}$$

Очевидно, ця система має трикутну форму і є еквівалентною даній системі. Починаючи з останнього рівняння знаходимо x_3 , з другого рівняння x_2 і з першого рівняння x_1 .

$$\begin{cases} x_1 = 1 - 2x_2 - x_3 = 1 - 2 \cdot 1 - 0 = -1, \\ x_2 = 1 - x_3 = 1 - 0 = 1, \\ x_3 = 0. \end{cases} \quad \begin{cases} x_1 = -1, \\ x_2 = 1, \\ x_3 = 0. \end{cases}$$

Отже, розв'язок системи: $x_1 = -1$, $x_2 = 1$, $x_3 = 0$.

Приклад 1.2.5. Розв'язати систему
$$\begin{cases} x_1 - x_2 + x_3 = 1, \\ 2x_1 + x_2 - 3x_3 = 2, \\ 4x_1 - x_2 - x_3 = 4. \end{cases}$$

Розв'язання.

Знайдемо ранг основної і розширеної матриць системи.

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & -3 & 2 \\ 4 & -1 & -1 & 4 \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 3 & -5 & 0 \\ 0 & 3 & -5 & 0 \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 3 & -5 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right).$$

$r(A) = r(\bar{A}) = 2$, отже дана система сумісна. Очевидно, що зведена система має трапецієвидну форму, що означає: $r < n$ і система має безліч розв'язків ($n = 3$). Знайдемо їх.

$$\begin{cases} x_1 - x_2 + x_3 = 1, \\ 3x_2 - 5x_3 = 0. \end{cases}$$

Залишимо зліва невідомі x_1 , x_2 , оскільки визначник матриці з коефіцієнтів при них (базисний мінор) відмінний від нуля, а в праву частину перенесемо x_3 і вважаємо її вільною змінною, тобто вона може набувати будь-яких значень, звідси і маємо безліч розв'язків. Тоді система набуде такого виду:

$$\begin{cases} x_1 - x_2 = 1 - x_3, \\ 3x_2 = 5x_3. \end{cases} \quad \begin{cases} x_1 = 1 - x_3 + x_2 = 1 - x_3 + \frac{5}{3}x_3 = 1 + \frac{2}{3}x_3, \\ x_2 = \frac{5}{3}x_3. \end{cases}$$

Отже, розв'язок системи:
$$\begin{cases} x_1 = 1 + \frac{2}{3}c, \\ x_2 = \frac{5}{3}c, \\ x_3 = c, \quad c \in R. \end{cases}$$

Приклад 1.2.6. Розв'язати систему
$$\begin{cases} x_1 + x_2 - 2x_3 - x_4 + x_5 = 1, \\ 3x_1 - x_2 + x_3 + 4x_4 + 3x_5 = 4, \\ x_1 + 5x_2 - 9x_3 - 8x_4 + x_5 = 0. \end{cases}$$

Розв'язання.

$$\left(\begin{array}{ccccc|c} 1 & 1 & -2 & -1 & 1 & 1 \\ 3 & -1 & 1 & 4 & 3 & 4 \\ 1 & 5 & -9 & -8 & 1 & 0 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccccc|c} 1 & 1 & -2 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & -4 & 7 & 7 & 0 & 1 \\ 0 & 4 & -7 & -7 & 0 & -1 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -4 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right).$$

З останнього перетворення випливає, що $\text{rang}(A) = \text{rang}(\bar{A}) = 2$. Початкова система еквівалентна системі:

$$\begin{cases} x_1 + x_2 - 2x_3 - x_4 + x_5 = 1, \\ 3x_1 - x_2 + x_3 + 4x_4 + 3x_5 = 4. \end{cases}$$

Серед мінорів другого порядку, складених з елементів матриці коефіцієнтів при невідомих, існує хоча б один відмінний від нуля. У нашому випадку їх кілька. Якщо відмінний від нуля мінор виберемо з коефіцієнтів при двох невідомих, то таким чином ми переведемо ці невідомі в розряд основних. Нехай, наприклад, це невідомі x_1, x_2 . Тоді, перенісши решту невідомих у праву частину системи рівнянь, дістанемо:

$$\begin{cases} x_1 + x_2 = 1 + 2x_3 + x_4 - x_5, \\ 3x_1 - x_2 = 4 - x_3 - 4x_4 - 3x_5. \end{cases}$$

Головний визначник цієї системи $\Delta = \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 3 & -1 \end{vmatrix} = -4 \neq 0$. Знайдемо Δ_1 і Δ_2 .

$$\Delta_1 = \begin{vmatrix} 1 + 2x_3 + x_4 - x_5 & 1 \\ 4 - x_3 - 4x_4 - 3x_5 & -1 \end{vmatrix} = -5 - x_3 + 3x_4 + 4x_5,$$

$$\Delta_2 = \begin{vmatrix} 1 & 1 + 2x_3 + x_4 - x_5 \\ 3 & 4 - x_3 - 4x_4 - 3x_5 \end{vmatrix} = 1 - 7x_3 - 7x_4.$$

За правилом Крамера (3) маємо

$$x_1 = \frac{\Delta_1}{\Delta} = \frac{5}{4} + \frac{x_3}{4} - \frac{3x_4}{4} - x_5, \quad x_2 = \frac{\Delta_2}{\Delta} = -\frac{1}{4} + \frac{7x_3}{4} + \frac{7x_4}{4}.$$

Останні рівності визначають загальний розв'язок системи рівнянь. Щоб дістати частинні розв'язки, достатньо надати вільним невідомим x_3, x_4, x_5 деяких числових значень.

Наприклад, якщо $x_3 = 0$, $x_4 = 0$, $x_5 = 0$, маємо розв'язок $\left(\frac{5}{4}, -\frac{1}{4}, 0, 0, 0\right)$; якщо $x_3 = 2$, $x_4 = 1$, $x_5 = -2$ — розв'язок $(3, 5, 2, 1, -2)$ і т. д. Таких частинних розв'язків у даному разі можна

побудувати нескінченну кількість, тобто

$$\begin{cases} x_1 = \frac{5}{4} + \frac{1}{4}c_1 - \frac{3}{4}c_2 - c_3, \\ x_2 = -\frac{1}{4} + \frac{7}{4}c_1 + \frac{7}{4}c_2, \\ x_3 = c_1, \quad c_1 \in \mathbb{R}, \\ x_4 = c_2, \quad c_2 \in \mathbb{R}, \\ x_5 = c_3, \quad c_3 \in \mathbb{R}. \end{cases}$$

Останню систему рівнянь можна розв'язати і методом оберненої матриці, побудувавши обернену для матриці $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 3 & -1 \end{pmatrix}$. Справді, $A^{-1} = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 3 & -1 \end{pmatrix}$, а тому:

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 3 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 + 2x_3 + x_4 - x_5 \\ 4 - x_3 - 4x_4 - 3x_5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{5}{4} + \frac{x_3}{4} - \frac{3x_4}{4} - x_5 \\ -\frac{1}{4} + \frac{7x_3}{4} + \frac{7x_4}{4} \end{pmatrix}.$$

Прирівнявши відповідні елементи матриць, дістанемо попередній результат.